

1.

ΕΠΗΡΕΩΘΕΙΣ ΑΛΕΞΑΝΔΡΑΣ Μ.
5^η ΔΙΑΛΕΞΗ Κ. ΘΕΟΦΙΛΑΤΟΥ
17.10.2023

#5

- Αντιστροφές μετ. προώθησης Lorentz

$$X' = \Lambda X \text{ μετ Lorentz για } \vec{v} = v \hat{x}$$

$$X = \Lambda^{-1} X', \quad \underline{\Lambda^{-1} = ?}$$

Θα δείξουμε ότι $\Lambda^{-1}(\vec{v}) = \Lambda(-\vec{v})$

Απόδειξη: $\Lambda(-v)\Lambda(v) = \Lambda(v)\Lambda(-v) = I$

$$\begin{pmatrix} \gamma & \gamma v \\ \gamma v & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma & -\gamma v \\ -\gamma v & \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma^2 - \gamma^2 v^2 & -\cancel{\gamma^2 v} + \cancel{\gamma^2 v} \\ \gamma^2 v - \gamma^2 v & -\cancel{\gamma^2 v} + \gamma^2 \end{pmatrix}$$

$$\hookrightarrow \gamma^2 - \gamma^2 v^2 = \frac{1}{\sqrt{1-v^2}^2} (1-v^2) = 1$$

$$\text{Άρα } \Lambda(-v)\Lambda(v) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I \quad \checkmark$$

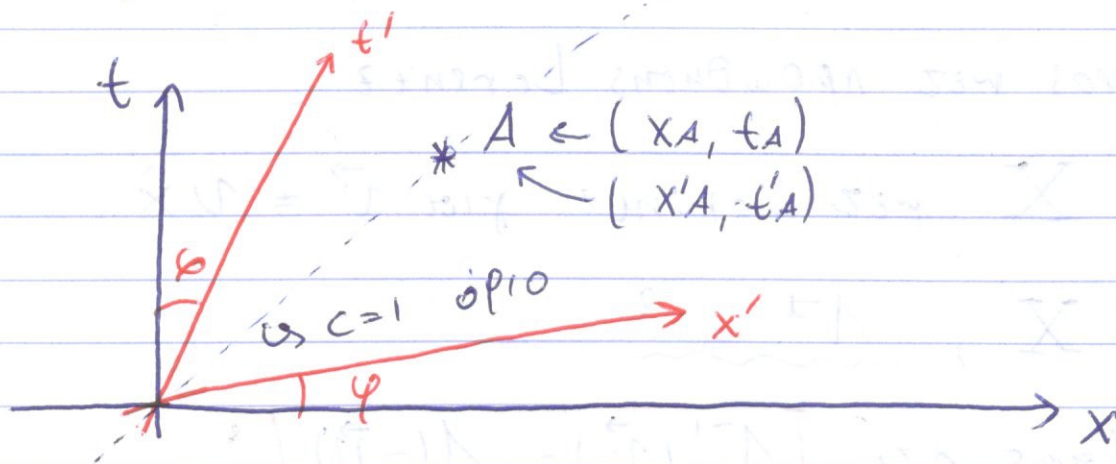
Αντιστοίχα για $\Lambda(v)\Lambda(-v) = I \quad \square$

Σε μορφή συνιστωσών:

$$\Lambda^{-1} \therefore \begin{cases} t' = \gamma(t - vx) \\ x' = \gamma(x - vt) \end{cases} : 1$$
$$\begin{cases} t = \gamma(t' + vx') \\ x = \gamma(x' + vt') \end{cases}$$

2.

- Διαγράμματα Minkowski



* Ο άξονας t' είναι η τροχιά του σημείου $x'=0$.

$$\text{δηλ. } \gamma(x-vt)=0 \Rightarrow x=vt$$

* Ταυτόχρονα γεγονότα $t'=0$, δηλ. $t'=\gamma(t-vx) \Rightarrow x=\frac{1}{v}t$

* Ο μετασχ. Lorentz "μεταφέρει" από το ένα σύστημα συντεταγ. στο άλλο.

$$\begin{bmatrix} t'_A \\ x'_A \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma & -\gamma v \\ -\gamma v & \gamma \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t_A \\ x_A \end{bmatrix}$$

$$\Lambda(v) : t, x \rightarrow t', x'$$

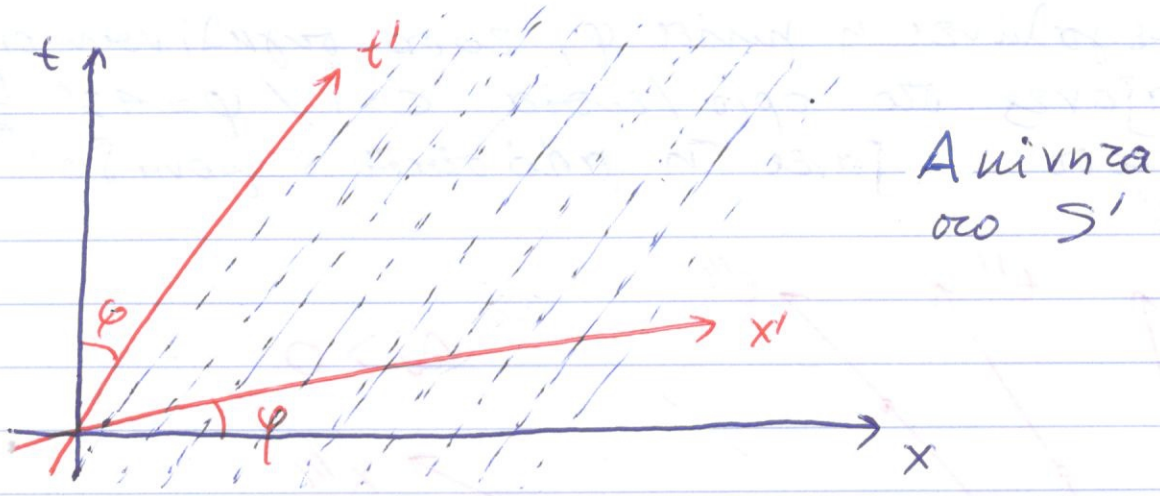
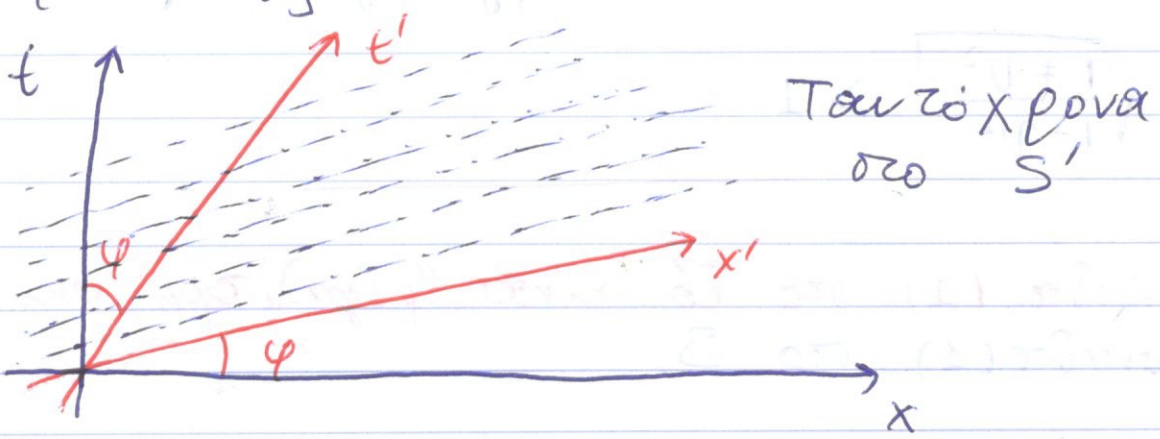
$$\begin{bmatrix} t_A \\ x_A \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma & \gamma v \\ \gamma v & \gamma \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t'_A \\ x'_A \end{bmatrix}$$

$$\Lambda^{-1}(v) : t', x' \rightarrow t, x$$

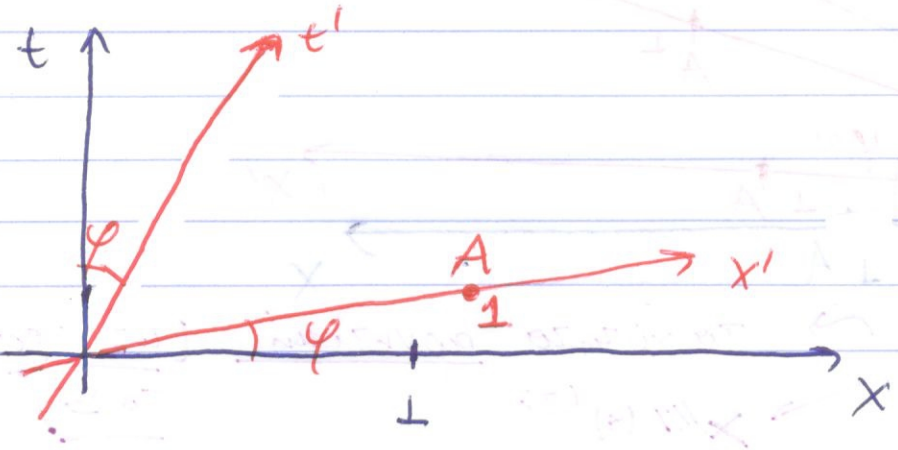
* Όριο: $\tan \varphi = v$, $v < c=1$, $\tan \frac{\pi}{4} = 1 \Rightarrow \varphi < \frac{\pi}{4}$

* Ταυτόχρονα γεγονότα βιώνονται σε ευθείες παράλληλες με τον άξονα x' .

* Ανίτητα γεγονότα βιώνονται σε ευθείες παράλληλες με τον άξονα t' .



* Οι άξονες t' , x' έχουν διαφορετικές ηδίσματα.



Έστω
 $t'A = 0$
 $x'A = 1$

Ψάχνω
 $tA = j$
 $xA = i$

4.

$$t_A = \gamma(t'_A + v x'_A) = \gamma v$$

$$x_A = \gamma(x'_A + v t'_A) = \gamma$$

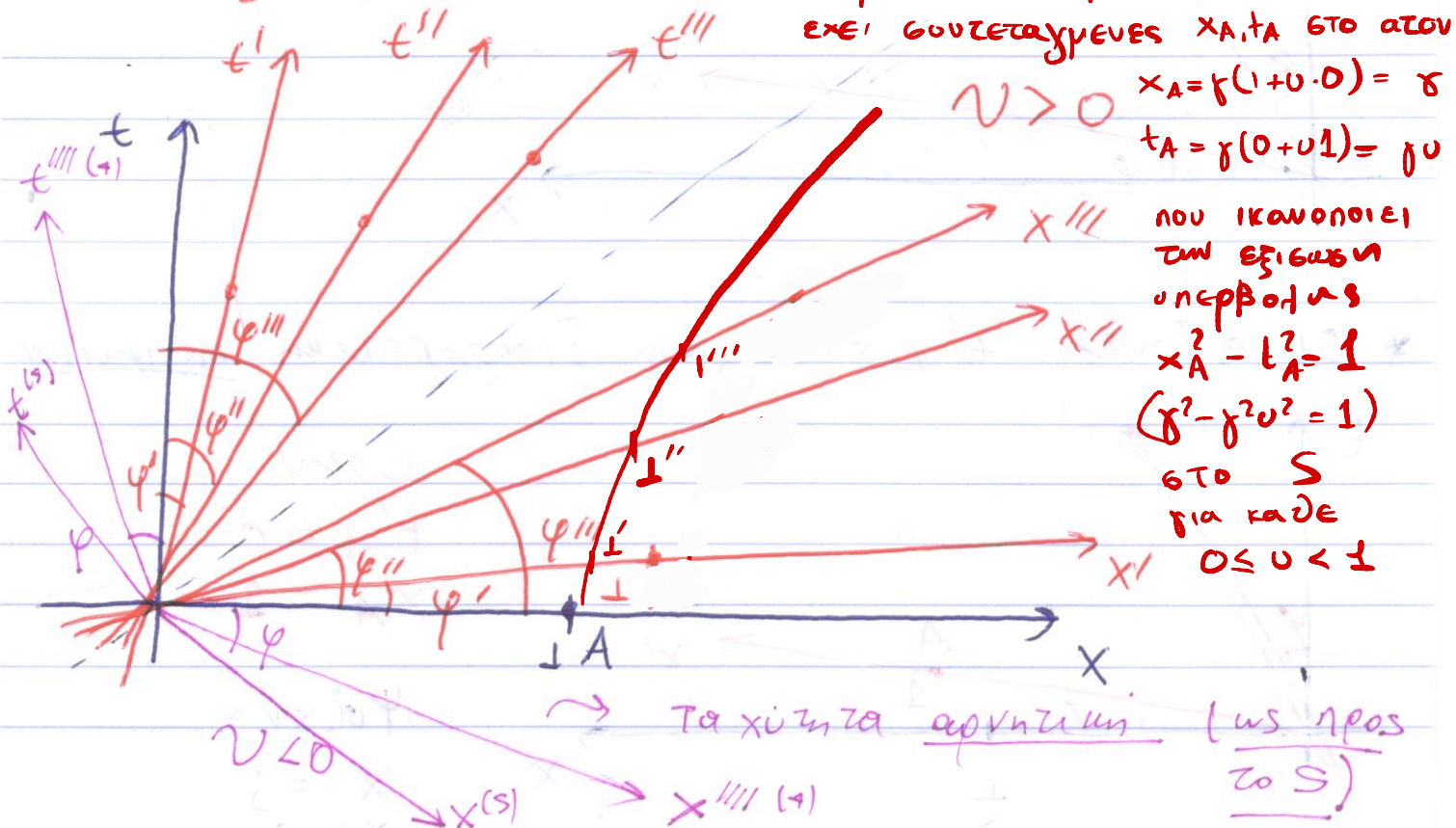
$$|OA| = \sqrt{(x_A - 0)^2 + (t_A - 0)^2} = \sqrt{\gamma^2 + \gamma^2 v^2} = \gamma \sqrt{1 + v^2}$$

$$= \sqrt{\frac{1 + v^2}{1 - v^2}} > 1$$

* Η μονάδα (1) στο S' είναι "μεγαλύτερη" από την μονάδα (1) στο S

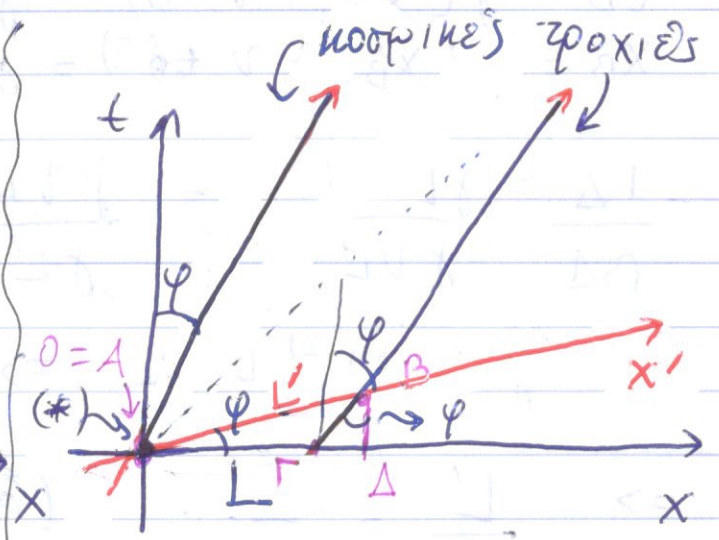
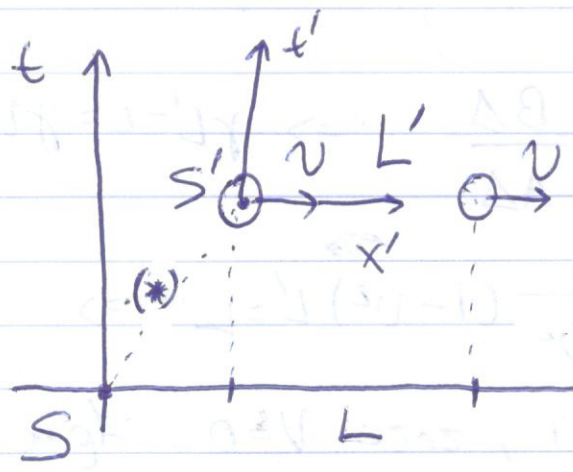
* Όσο μεγαλώνει η γωνία φ , τόσο συχλίνουν οι δύο άξονες στο όριο $c=1 / \varphi = 45^\circ = \frac{\pi}{4}$ και τόσο αυξάνει το μήκος της μονάδας στο $S' \rightarrow$ η "μονάδα" των τινουμένων συστημάτων θα

έχει συντεταγμένες x_A, t_A στο άξονο



5.

- Συστήνη Μίκους



Not so helpfull...

(*) Σωστό σχήμα, για σύμβαση $S' \equiv S$ την $t' = t = 0$

(*) καλό σχήμα, θα ήπρεσε να βάλουμε το S' να συμπέσει η αρχή με το S για $t' = t = 0$

Θέτω: $t_B = 0$ (εκαχίματος)
 $x_B = L'$

$t_A = 0$ (σχήμα)
 $x_A = 0$ (σχήμα)

Από όμοια τρίγωνα: $\frac{\Gamma\Delta}{B\Delta} = \frac{B\Delta}{A\Delta}$

Ισχύει (σχήμα): $B\Delta = t_B$
 $A\Delta = x_B$

$\Gamma\Delta = A\Delta - A\Gamma = x_B - L$

6.

2

$$t_B = \gamma(t_B^0 + v x_B^0) = \gamma v L'$$

$$x_B = \gamma(x_B^0 + v t_B^0) = \gamma L'$$

$$\frac{\Gamma_{\Delta}}{B_{\Delta}} = \left(\frac{\gamma L' - L}{\gamma v L'} \right) = \frac{B_{\Delta}}{A_{\Delta}} \Rightarrow \gamma L' - L = \gamma v L'$$

$$\Rightarrow \gamma(1 - v^2) L' = L \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{1-v^2}}(1-v^2) L' = L \Rightarrow$$

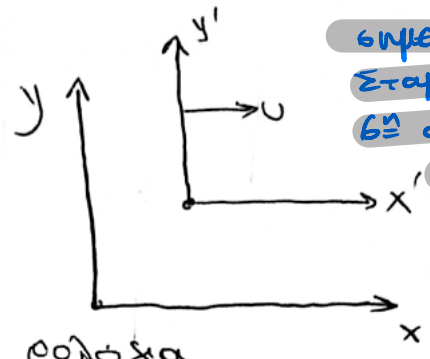
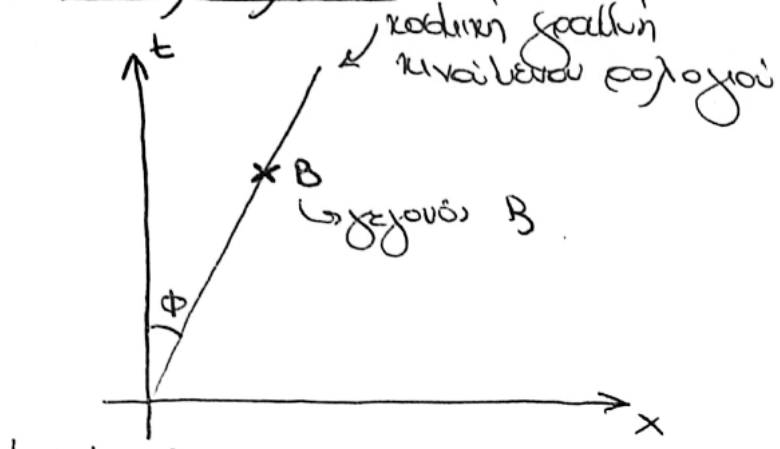
$$\Rightarrow \frac{L'}{\gamma} = L$$

(αν $\gamma=1$, τότε $v=0$. Άρα
σημεία να πάρω με $\gamma=1$
και τότε $L'=L$ ✓)

ΕΙΔΙΚΗ ΘΕΩΡΙΑ ΤΗΣ ΣΧΕΤΙΚΟΤΗΤΑΣ.

Διαστολή χρόνου

ΣΗΜΕΙΩΣΕΙΣ
ΣΤΑΜΑΤΙΑΣ Μ.
ΕΠΙ ΔΙΔΑΞΗ
Κ. ΘΕΟΦΙΛΑΤΟΥ
18.10.2023



αρχικά συγχρονισμένα:

$$t'_0 = t_0 = 0$$

$$x'_0 = x_0 = 0$$

Χρόνοι για το γεγονός B:

$$\begin{cases} \Delta t' = t'_B - t'_0 = \gamma (t_B - Ux_B) \\ \Delta t = t_B - t_0 = \gamma (t'_B + Ux'_B) = \gamma \Delta t' \end{cases}$$

Άρα το ένα ρολόι μετρά Δt ενώ το άλλο $\Delta t'$ ή γράφει $\Delta t = \gamma \Delta t'$

$\Rightarrow \Delta t > \Delta t'$ αφού $\gamma > 1$.

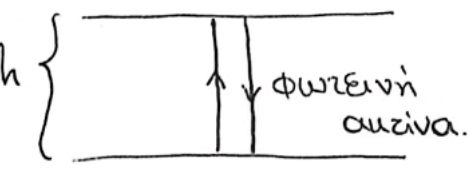
ο όρος διαστολή αναφέρεται στον χρόνο που καταγράφει στο σύστημα S σε σχέση με αυτόν του S'.

Ιδιοχρόνος: Ο χρόνος που μετράται από ένα ρολόι στο σύστημα ηρεμίας του.

$$\Delta \tau \equiv \Delta t' = \text{ιδιοχρόνος} = \Delta t / \gamma = \int_{t_1}^{t_2} \frac{1}{\gamma(t)} dt = \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{1 - U^2(t)} dt$$

$$d\tau = dt' = \frac{dt}{\gamma}$$

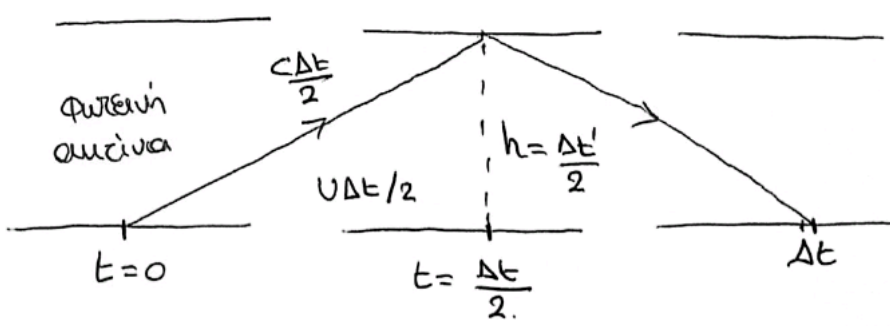
Ρολόι φωτός: κάτοικο



↑ κάτοικο και έσω ότι όταν η αμείβαλη επιστρέφει σε αυτό το κάτοικο ακούγεται ένα "κλικ"

$$\Delta \tau = \Delta t' = 2h$$

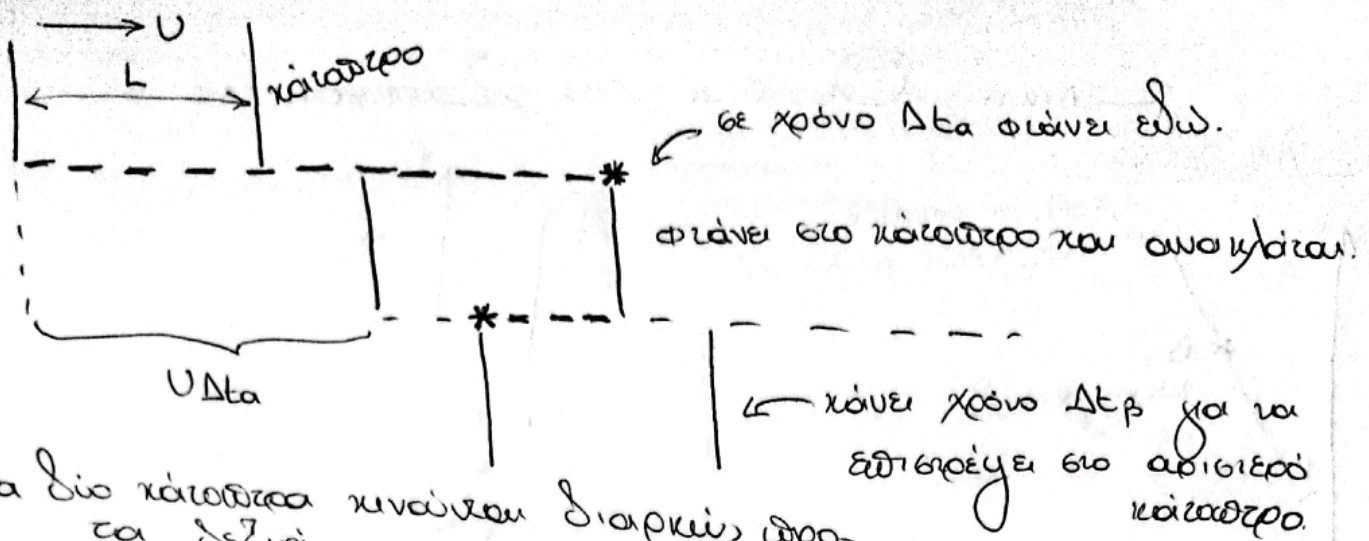
κινούμενο κάτοικο.



$$(U \Delta t)^2 + (\Delta t')^2 = (\Delta t)^2$$

$$\Rightarrow \Delta t' = \Delta t \sqrt{1 - U^2} \Rightarrow \frac{\Delta t'}{\sqrt{1 - U^2}} = \Delta t$$

όμοια με πριν.



$c \cdot \Delta t_\alpha = U \Delta t_\alpha + L$ για την άποψη τα δεξιά κίνηση $\Delta t' = 2h$
 $\Delta t_\beta = L - U \Delta t_\beta$ για την άποψη τα αριστερά κίνηση.

$$\Delta t = \Delta t_\alpha + \Delta t_\beta = \frac{L}{1-U} + \frac{L}{1+U} = \frac{2L}{1-U^2}$$

$$L = L' \sqrt{1-U^2} = h \sqrt{1-U^2}$$

$$\Rightarrow \Delta t = \frac{2h \sqrt{1-U^2}}{1-U^2} = \frac{2h}{\sqrt{1-U^2}} = \Delta t' \gamma$$

Επομένως είτε ο παρατηρητής κινείται κάθεται, είτε παραλληλά ο χρόνος είναι ο ίδιος. Θα μπορούσαμε να πούμε ότι όλα τα παρατηρητές είναι ισοδύναμοι.

Μετασχηματισμός Lorentz (διαφορές ή διαφορικά)

συγχρονίζουμε και στήλι τα ρολόγια $\begin{cases} t' = t = 0 \\ x' = x = 0 \end{cases}$



$$\begin{cases} t_2' = \gamma(t_2 - Ux_2) & t_1' = \gamma(t_1 - Ux_1) \\ x_2' = \gamma(x_2 - Ut_2) & x_1' = \gamma(x_1 - Ut_1) \\ y_2' = y_2 & y_1' = y_1 \\ z_2' = z_2 & z_1' = z_1 \end{cases}$$

Είναι $t_2' - t_1' = \Delta t' = \gamma[(t_2 - t_1) - U(x_2 - x_1)]$
 $\Rightarrow \Delta t' = \gamma(\Delta t - U \Delta x)$

$$\left. \begin{aligned} dt' &= \gamma(dt - U dx) \\ dx' &= \gamma(dx - U dt) \\ dy' &= dy \\ dz' &= dz \end{aligned} \right\} \text{διαφορές}$$

$$\left. \begin{aligned} \text{Όμοια } \Delta x' &= \gamma(\Delta x - U \Delta t) \\ \Delta y' &= \Delta y \\ \Delta z' &= \Delta z \end{aligned} \right\} \text{διαφορές}$$

Σε ένα ευκλείδειο διάνυσμα το μέτρο παραμένει αναλλοίωτο σε περιστροφή.

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}}_{\substack{\text{πίνακας} \\ \text{περιστροφής}}} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow x^2 + y^2 = (x')^2 + (y')^2$$

Αρα σε μετασχηματισμό περιστροφής μένει αναλλοίωτη η απόσταση $(\Delta x')^2 + (\Delta y')^2 + (\Delta z')^2$.

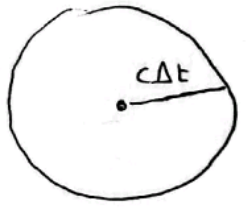
Σε μετασχηματισμό Lorentz παραμένει αναλλοίωτη η απόσταση $[(\Delta x')^2 + (\Delta y')^2 + (\Delta z')^2 - (\Delta t')^2] = \text{const.}$

Έχουμε $(\Delta S')^2 = (\Delta x')^2 + (\Delta y')^2 + (\Delta z')^2 - (\Delta t')^2 = \gamma^2 (\Delta x - u \Delta t)^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2 + (-\gamma^2 (\Delta t - u \Delta x)^2)$

$$\begin{aligned} \Rightarrow (\Delta S')^2 &= \gamma^2 \Delta x^2 + \gamma^2 u^2 \Delta t^2 - 2\gamma^2 \Delta x u \Delta t + \Delta y^2 + \Delta z^2 + \gamma^2 \Delta t^2 - \gamma^2 u^2 \Delta x^2 - 2\gamma^2 u \Delta x \Delta t \\ &= \gamma^2 (1 - u^2) \Delta x^2 - \gamma^2 (1 - u^2) \Delta t^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2 \\ \gamma &= \frac{1}{\sqrt{1 - u^2}} \\ &= \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2 - \Delta t^2 \\ &= \Delta S^2 \end{aligned}$$

Για φωτεινή ακτίνα που διαδίδεται σφαιρικά έχουμε:

$$R^2 = c \cdot \Delta t^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 + \Delta z^2, \quad \Delta S = 0 = (\Delta \vec{r})^2$$



- Γενικά όταν έχουμε $\Delta S^2 = 0 \rightarrow$ φωτεινές
- $\Delta S^2 < 0 \rightarrow$ χρονοειδές
- $\Delta S^2 > 0 \rightarrow$ χωροειδές

$$[\Delta t \ \Delta x \ \Delta y \ \Delta z] \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\substack{\eta \\ \text{μετρική} \\ \text{ευκλείδειο} \\ \text{κόβου}}} \cdot \begin{pmatrix} \Delta t \\ \Delta x \\ \Delta y \\ \Delta z \end{pmatrix} = \Delta S^2 = (\Delta X)^T \cdot \eta \cdot \Delta X$$

αναλλοίωτο διάνυσμα.

$\eta = [\eta_{\mu\nu}]$
 $\Delta X = X^\mu$ } αρα γραφεται $\eta_{\mu\nu} \Delta X^\mu \Delta X^\nu = \Delta X^\mu \eta_{\mu\nu} \Delta X^\nu$ σύμβαση Einstein